ROBOTS INTERNATIONAL

BROCHURE PRODUIT
Édition 2026



UNITREE ROBOTICS · ROBOT HUMANOÏDE · ROBOTSINTERNATIONAL

Robot humanoïde Unitree G1 Edu Standard à mains fixes, sans préhension (G1EDU-U1)

Un robot humanoïde compact pour la recherche et l'enseignement, ouvert à vos propres logiciels et conçu autour d'un châssis repliable.

Une plateforme d'agent humanoïde dotée d'une caméra de profondeur et d'un LiDAR 3D. Vos développeurs peuvent la programmer ; une télécommande portative est fournie.

Disponible dans le monde entier chez Robotsinternational · www.robotsinternational.com

VUE D'ENSEMBLE

Un humanoïde qui se programme, se déplace et se range

Ce robot humanoïde est conçu pour les laboratoires, les salles de cours et les équipes de développement. De taille compacte, il se replie pour le transport et le rangement. Il perçoit son environnement grâce à une caméra de profondeur et à un LiDAR 3D. Il se connecte en WiFi 6 et en Bluetooth 5.2. Ses mains sont fixes, sans préhension.

Ouvert à vos logiciels

La plateforme est ouverte à vos propres logiciels : vos développeurs peuvent la programmer. Grâce aux mises à jour logicielles à distance (OTA), le robot reste à jour sans aucun câble.

Perception de l'environnement

Une caméra de profondeur et un LiDAR 3D donnent au robot une vision de l'espace qui l'entoure. Quatre microphones captent les voix, et un haut-parleur restitue les réponses.

Une mobilité évolutive

Le robot offre de 23 à 43 degrés de liberté selon la configuration. Au niveau de la taille, 2 degrés de liberté supplémentaires sont disponibles en option.

Davantage de puissance de calcul à la demande

Un processeur 8 cœurs hautes performances assure les traitements de base. Pour les tâches plus lourdes, un module de calcul plus puissant est proposé en option, décliné en plusieurs marques et modèles, dont Orin.



1 320 × 450 × 200 mm	Environ 35 kg+	120 N·m	Environ 2 h
DIMENSIONS DEBOUT	POIDS AVEC BATTERIE	COUPLE MAX. AU GENOU	AUTONOMIE

AU CŒUR DU ROBOT

Les organes du mouvement et de la perception

Caméra de profondeur
Elle donne au robot la perception des distances dans l'espace qui l'entoure.

LiDAR 3D
Il balaie l'environnement pour permettre au robot de cartographier son espace de travail.

Processeur embarqué
Un processeur 8 cœurs hautes performances assure les calculs de base du robot.



Articulation de la taille
Au niveau de la taille, 2 degrés de liberté supplémentaires sont disponibles en option.

Mains et poignets
Les options de poignet et de main ajoutent des degrés de liberté, dont une main à trois doigts à contrôle d'effort.

Batterie
La batterie offre environ 2 h d'autonomie par charge.

03

Ce qui fait la différence au quotidien



INTÉGRÉ

Repliable pour le transport

Replié, le robot mesure 690 × 450 × 300 mm. Il est ainsi plus facile à transporter et à ranger entre deux séances.

INTÉGRÉ

Des jambes puissantes

Le couple maximal au genou atteint 120 N·m. Chaque jambe offre 6 degrés de liberté.

INTÉGRÉ

Des bras pour les charges légères

Chaque bras porte une charge utile d'environ 3 kg et offre 5 degrés de liberté.

INTÉGRÉ

Des mains évolutives

Ce modèle est doté de mains fixes, sans préhension. Les options de poignet et de main ajoutent des degrés de liberté, dont une main à trois doigts à contrôle d'effort.

DEBOUT

1 320 × 450 × 200 mm

REPLIÉ

690 × 450 × 300 mm

Les câbles passent à l'intérieur des articulations, sans fils apparents. La structure reste ainsi nette, quels que soient les mouvements des membres.

DOMAINES D'USAGE

Pensé pour les équipes de développement et d'essais



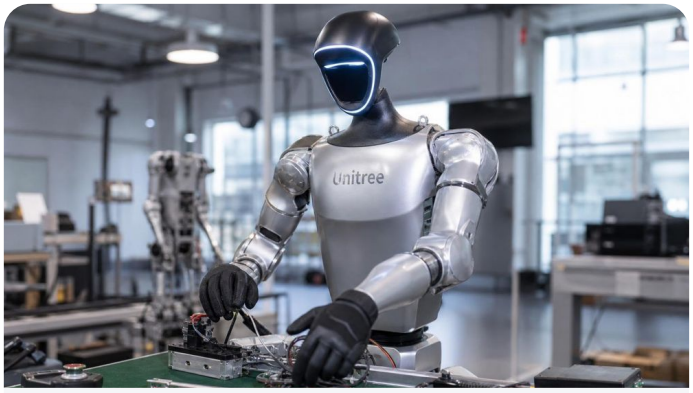
Recherche et enseignement

Laboratoires et centres de formation peuvent étudier le mouvement, la perception et l'interaction homme-robot sur une plateforme ouverte à leur propre code.



Terrain et projets pilotes

Les équipes peuvent tester leurs idées d'inspection, de cartographie et de téléopération. La pertinence dépend de l'environnement, de l'autonomie et de la formation des opérateurs.



Intégration de systèmes

Les intégrateurs peuvent associer le robot à une puissance de calcul supplémentaire et à des logiciels sur mesure pour bâtir une solution complète.



Développement logiciel

Les développeurs peuvent programmer le robot et tester leurs propres logiciels sur du matériel réel.

> Les mains sont fixes, sans préhension. L'autonomie est d'environ 2 h par charge.

Connecté

Le WiFi 6 et le Bluetooth 5.2 relient le robot à votre réseau et à vos appareils.

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

L'essentiel des caractéristiques techniques

DIMENSIONS ET POIDS

Dimensions (debout)	**1 320 × 450 × 200 mm**
Poids	**Environ 35 kg+** — batterie comprise
Dimensions (replié)	**690 × 450 × 300 mm**
Longueur du mollet et de la cuisse	**0,6 m**
Envergure des bras	**Environ 0,45 m**

CHARGE UTILE ET PERFORMANCES

Autonomie	**Environ 2 h**
Charge utile maximale des bras	**Environ 3 kg**
Degrés de liberté au total	**23 - 43**
Couple maximal de l'articulation du genou	**120 N·m**
Degrés de liberté par jambe	**6**
Degrés de liberté par bras	**5**

BATTERIE ET RECHARGE

Capacité de la batterie	**9 000 mAh**
Chargeur	**54 V 5 A**
Alimentation	**Batterie au lithium à 13 éléments en série**

NAVIGATION ET CAPTEURS

Capteurs de perception	**Caméra de profondeur + LiDAR 3D**

CONNECTIVITÉ

Connectivité sans fil	**WiFi 6, Bluetooth 5.2**
Développement par l'utilisateur	**ouvert à vos propres logiciels : vos développeurs peuvent le programmer**
Mises à jour logicielles à distance (OTA)	**Oui**

AFFICHAGE ET INTERACTION

Réseau de microphones	**4 microphones**
Haut-parleur	**5 W**

COMPATIBILITÉ

Module de calcul plus puissant, en option	**Plusieurs marques et modèles disponibles, par exemple Orin, etc.**

AUTRES

Puissance de calcul de base	**Processeur (CPU) haute performance à 8 cœurs**
Moteur d'articulation	**moteurs synchrones à aimants permanents (PMSM) à rotor interne, légers et rapides**
Télécommande	**télécommande portative fournie**
Codeur d'articulation	**deux codeurs par articulation**
Système de refroidissement	**refroidi par air**
Roulement de sortie d'articulation	**Roulements à rouleaux croisés de qualité industrielle (haute précision, forte capacité de charge)**
Câblage des articulations	**câbles passant à l'intérieur de toutes les articulations, sans fils apparents**

Sources: Chiffres issus de la documentation publiée par le fabricant, vérifiés dans le tableau des caractéristiques, révision 2.

06

Quelle édition ?

	CETTE ÉDITION **G1 Edu Standard**	**G1 Basic**
DIMENSIONS ET POIDS		
Dimensions (debout)	**1 320 × 450 × 200 mm**	**1 320 × 450 × 200 mm**
Poids	**Environ 35 kg+**	**Environ 35 kg**
Dimensions (replié)	**690 × 450 × 300 mm**	**690 × 450 × 300 mm**
Longueur du mollet et de la cuisse	**0,6 m**	**0,6 m**
Envergure des bras	**Environ 0,45 m**	**Environ 0,45 m**
CHARGE UTILE ET PERFORMANCES		
Autonomie	**Environ 2 h**	**Environ 2 h**
Charge utile maximale des bras	**Environ 3 kg**	**Environ 2 kg**
Degrés de liberté au total	**23 - 43**	**23**
Couple maximal de l'articulation du genou	**120 N·m**	**90 N·m**
Degrés de liberté par jambe	**6**	**6**
Degrés de liberté par bras	**5**	**5**
BATTERIE ET RECHARGE		
Chargeur	**54 V 5 A**	**54 V 5 A**
Alimentation	**Batterie au lithium à 13 éléments en série**	**Batterie lithium à 13 éléments en série**
CONNECTIVITÉ		
Connectivité sans fil	**WiFi 6, Bluetooth 5.2**	**WiFi 6, Bluetooth 5.2**
AFFICHAGE ET INTERACTION		
Réseau de microphones	**4 microphones**	**Réseau de 4 microphones**

Chiffres tels que publiés pour chaque édition ; un tiret indique que l'édition ne précise pas cette valeur.

07

Demander un devis

Indiquez-nous la configuration souhaitée, y compris les éventuelles options de poignet, de taille, de main ou de calcul. Précisez la quantité et l'usage prévu du robot.

NOS ENGAGEMENTS

01

Produit neuf

Fourni par des circuits de distribution établis.

02

Garantie constructeur

Chaque unité est expédiée avec l'intégralité de la garantie constructeur UNITREE ROBOTICS et la documentation officielle.

03

Assistance

L'assistance technique est coordonnée avec le réseau de service du constructeur.

CONTENU DU COLIS

Télécommande portative — Une télécommande portative est fournie avec le robot.

Chargeur — Un chargeur 54 V 5 A est inclus.

BON À SAVOIR

Le produit est proposé sur devis, via cette page.

DEMANDER UN DEVIS

Tarifs et configuration sur demande.

E-MAIL · **sales@robotsinternational.com**

WEB · robotsinternational.com/i-fr/Unitree-G1-Edu-Standard.htm

SCANNEZ POUR ACCÉDER À LA PAGE PRODUIT

Robotsinternational livre dans le monde entier.

Robotsinternational est un fournisseur indépendant. UNITREE ROBOTICS et les noms de produits sont des marques de leurs détenteurs respectifs, utilisées ici pour identifier les produits. Les caractéristiques sont susceptibles d'être modifiées sans préavis ; à confirmer lors du devis. © 2026 Robotsinternational.